



## Siłownik liniowy kompaktowy model TA2P do 3500N



### ZALETY:

- **maksymalne obciążenie na pchanie: 3500N,**
- **kompaktowe wymiary dzięki zastosowaniu przekładni walcowej,**
- **zwiększony cykl pracy dla zastosowań przemysłowych,**
- **dwa wyłączniki krańcowe w standardzie,**
- **certyfikaty: IEC60601, ES60601-1, EN61000-6-1, EN61000-6-3, UL73, RoHS.**

### SPECYFIKACJA:

Zakres napięć DC: 12V, 24V, 36V, lub 12V, 24V (PTC)

#### Parametry mechaniczne

Max obciążenie (pchanie): **3500N**  
 Max obciążenie (ciągnięcie): **2000N**  
 Max prędkość (przy pełnym obc.): **45mm/s (dla 250N w pchaniu i ciągnięciu)**  
 Skok: **20-1000mm**  
 Minimalna długość instalacyjna: **≥ Skok + 108mm**  
 Opcje: **czujniki Halla, trzeci wyłącznik krańcowy, kontaktrony, potencjometr, czujnik optyczny**

#### Parametry eksploatacyjne

Normy/certyfikaty: **IEC60601, ES60601-1, EN61000-6-1, EN61000-6-3, UL73, RoHS**  
 Cykl pracy: **25% (5 min. pracy / 15 min. przerwy)**  
 Stopień ochrony IP: **IP00, IP54, IP66, IP66D**  
 Zakres temperatury pracy: **+5°C...+45°C**  
 Kolor: **srebrny**

### TABELA OBCIĄŻEŃ I PRĘDKOŚCI:

KOD	Obciążenie znamionowe		Samohamowność (N) pchanie	Prąd pod obciążeniem znamionowym (A)	Prędkość (mm/s)	
	Pchanie (N)	Ciągnięcie (N)			Bez obciążenia (24V DC)	Pod obciążeniem (24V DC)
Silnik (5200 obr/min)						
A	250	250	250	2.3	43.0	36.0
B	500	500	500	2.3	25.8	23.0
C	1000	1000	1000	2.3	14.0	11.8
D	1500	1500	1500	2.2	9.0	8.0
E	2000	2000	2000	2.2	7.1	6.2
Silnik (6600 obr/min)						
F	250	250	250	2.8	56.5	45.0
G	500	500	500	2.8	32.5	28.5
H	1000	1000	1000	2.8	16.5	14.3
K	1500	1500	1500	2.8	11.1	1.0
L	2000	2000	2000	2.8	8.8	7.7
Silnik (3800 obr/min)						
S	3500	2000	3500	2.8	3.2	2.4
Silnik (2200 obr/min)						
T	2000	2000	2000	1.2	3.2	2.4



## Siłownik liniowy kompaktowy model TA2P do 3500N

### Uwagi:

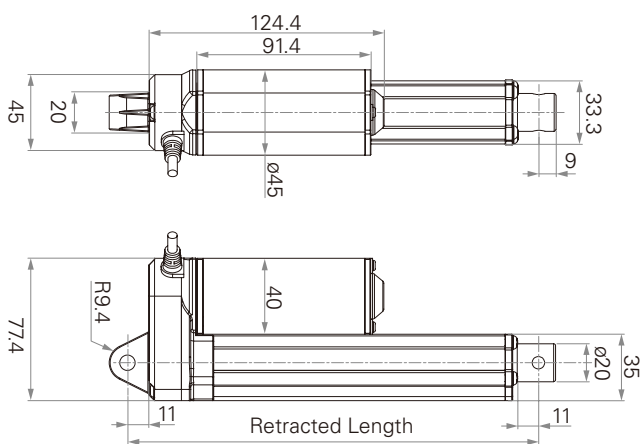
- 1) Powyższe uwagi odnoszą się do zastosowań typu pchającego.
- 2) Dla silnika 12VDC pobierany prąd jest dwukrotnie większy, prędkość pozostaje bez zmian.
- 3) Siła samohamowności jest osiągnięta w przypadku zwarcia odpowiednich pinów silnika, wszystkie sterowniki TiMOTION mają tę funkcję wbudowaną.

W celu złożenia zapytania ofertowego prosimy o podanie parametrów takich jak: napięcie wejściowe, obciążenie pchanie/ciągnięcie, skok, stopień ochrony IP. W celu dobrania pozostałych parametrów prosimy o kontakt z konsultantem technicznym, z racji wielu możliwości dostosowania produktu pod klienta.

Obciążenie (N)	Max. skok przy danym obciążeniu (mm)
≥250	1000
≥750	800
≥1000	600
≥1500	500
≥2000	450
≥3500	300

### RYSUNEK TECHNICZNY:

Wykonanie standardowe lub z czujnikami Halla:



Wykonanie z potencjometrem, czujnikiem optycznym lub kontaktronami:

